

Hauptseminar Graphische Datenverarbeitung

Thema: Blister: GPU-based rendering of Boolean combinations of free-form triangulated shapes

(Blister: GPU-Basierendes zeichnen von booleschen Gleichungen beliebiger triangulierter Objekte)

Von Tobias Hilbrich

Betreuender Hochschullehrer: PD Dr. S. Gumhold

Betreuer: Dr. W. Mascolus

Inhalt

- Einführung in CSG Ausdrücke
- Bisherige Ansätze
- Wichtige Regeln für CSG Ausdrücke
- Blister
 - Grundidee
 - Der „DepthPeeling“ Ansatz (DEMO)
 - Ein Klassifikationsbeispiel
 - Match & Flip
 - Minimale ID`s
 - GPU Klassifikation (DEMO)
 - „Layer“ Zusammenführung (DEMO)
- Zusammenfassung und Ausblick

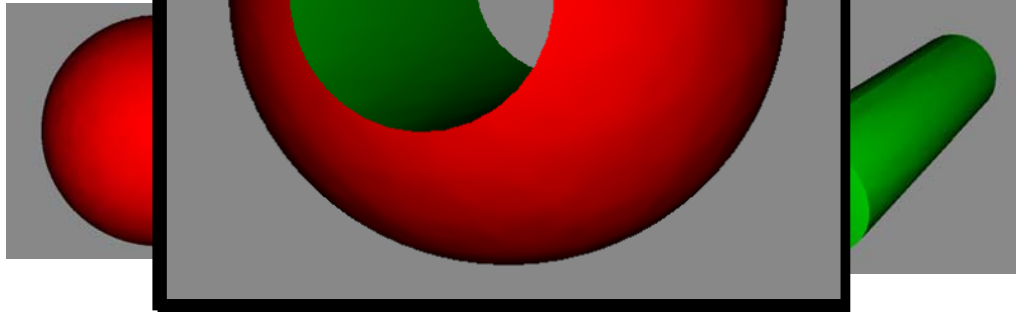
Einführung in CSG Ausdrücke (1/2)

- CSG ... Constructive Solid Geometry
- CSG Ausdrücke sind hierarchisch verknüpfte Grundobjekte (Primitive)
- Verwendung der Operatoren

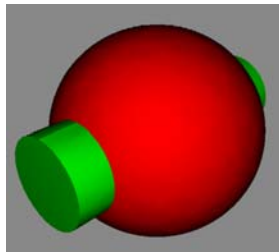
verknüpfte

Beispiel

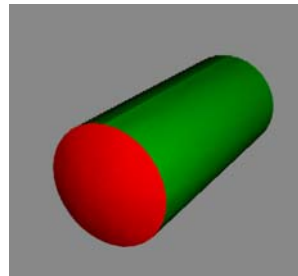
Primitiv A:



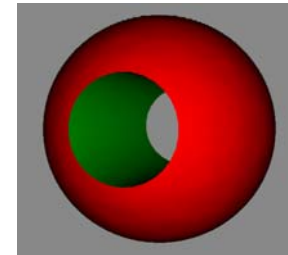
$A \cup B$: (Vereinigung)



$A \cap B$: (Schnitt)



$A - B$: (Differenz)

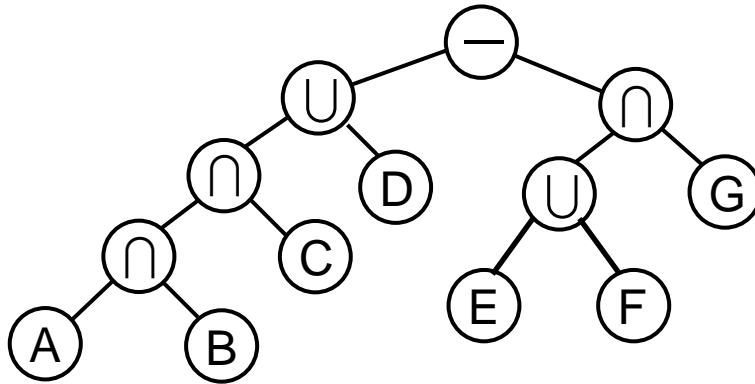


Einführung in CSG Ausdrücke (2/2)

- CSG Ausdrücke können als Bäume dargestellt werden

Beispiel

$$(((A \cap B) \cap C) \cup D) - ((E \cup F) \cap G) = (ABC \cup D) - (E \cup F)G$$



Anwendung

- CAD z.B. Entwurf von Werkstücken, CNC Simulation
- 3D Modellierprogramme wie 3DStudio und MAYA

Bisherige Ansätze (1/2)

Allgemein

- Ansätze:
 - Berechnung der (triangulierten) Oberfläche des resultierenden Objektes
 - Darstellung ohne die Berechnung der Oberfläche (Blickwinkel abhängig)
- Auswerten von CSG Ausdrücken sehr rechenintensiv

Berechnung der Oberfläche

- Einmalige sehr komplexe Berechnung
 - Günstig wenn alle beteiligten Objekte statisch
 - Berechnung der Oberfläche „per Frame“ bei interaktiven Framerates bisher nicht möglich (bei komplexen CSG Ausdrücken)
- ➔ Günstig für CSG Ausdrücke mit statischen Objekten

Bisherige Ansätze (2/2)

Darstellung ohne Oberflächenberechnung

- Idee: Umformen des CSG Ausdruckes in spezielle Normalformen
- Ausnutzung der Eigenschaften der gewählten Normalform
- z.B. Disjunktive Normalform
- Ermöglicht Darstellung von CSG-Ausdrücken mit dynamischen Objekten
- Problem: Komplexität wächst meist kubisch (o. höher) mit Anzahl Primitive
- z.B. Disjunktive Normalform teils exponentielles Wachstum
- ➔ Bei ungünstigen CSG Ausdrücken nicht(kaum) anwendbar
- Blister nutzt die Blist-Normalform, welche im best case lineares Wachstum der Komplexität aufweist
- ➔ Erlaubt Auswertung komplexer, dynamischer CSG-Ausdrücke bei interaktiven Framerates

Wichtige Regeln für CSG Ausdrücke

Oberfläche

- ▶ Die Oberfläche eines Objektes das aus einer CSG Gleichung Y entsteht, besteht **NUR** aus Oberflächenteilen der an Y beteiligten Primitive.

Operationen und Wahrheitswerte

- ▶ Beim Auswerten eines CSG Ausdrucks Y an einem Pixel p werden die einzelnen Primitive P von Y durch W (wahr)/**IN** oder F (falsch)/**OUT** ersetzt je nachdem ob p in P liegt oder nicht.

Für alle CSG Ausdrücke Z, Z' gilt:

▶ $W \cup Z = W$

▶ $W \cap Z = Z$

▶ $Z - Z' = Z \cap \bar{Z}'$

▶ $F \cup Z = Z$

▶ $F \cap Z = F$

▶ *De`Morgan*

Blister

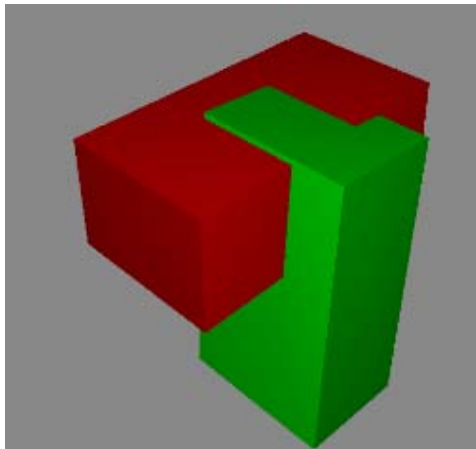
Grundidee

- Gegeben sei ein CSG Ausdruck Y
- Wandle Y in Positive-Normalform um (keine Differenz und Negationen nur über Primitiven)
- Bestimme alle Oberflächenteile der beteiligten Primitive (auf der GPU)
- Klassifiziere diese Oberflächenteile gegen Y (auf der GPU)
- Hierzu wird eine erweiterte Positive-Normalform genutzt, die sogenannte Blist-Normalform
- Füge alle Oberflächenteile zusammen die den Test gegen Y bestanden haben (auf der GPU)

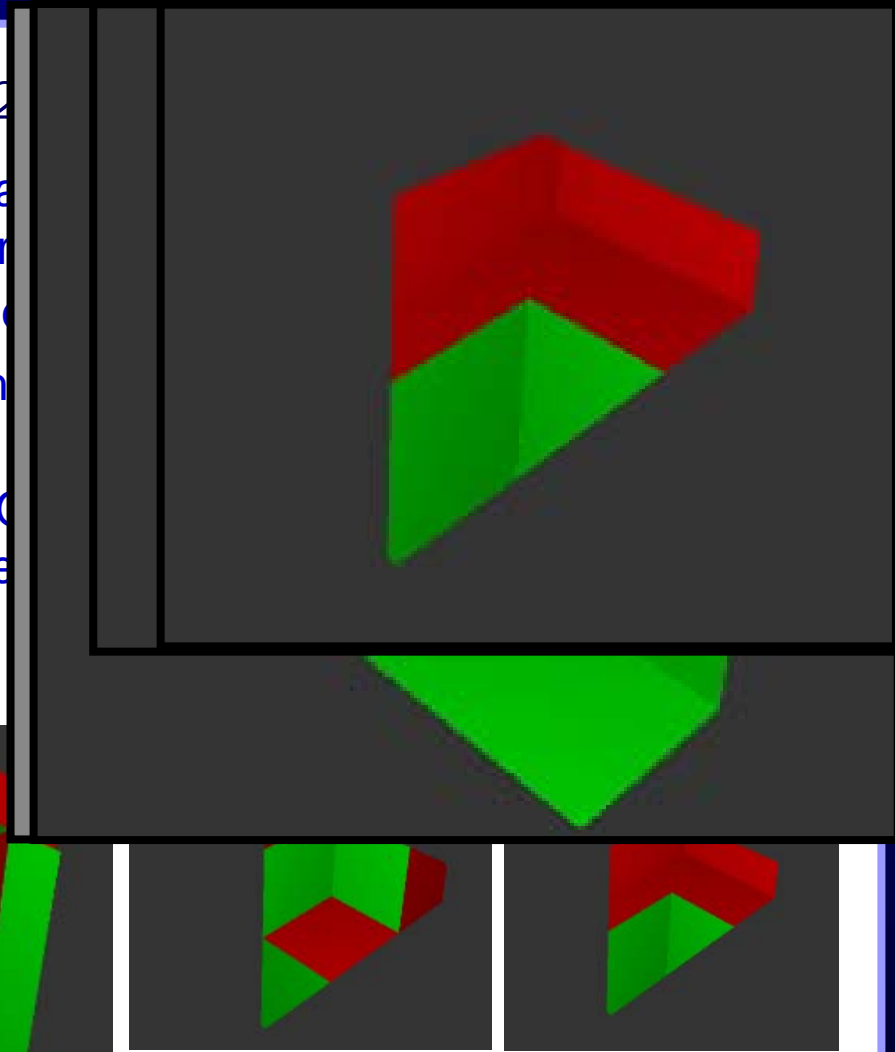
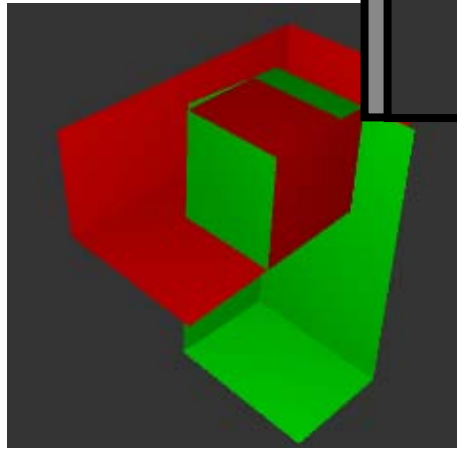
Der „DepthPeeling“ Ansatz (1/2)

- Zum bestimmen der Oberflächenteile einer 3D Szene kann das DepthPeeling verwendet werden
- Dieses zerlegt eine beliebige 3D Szene in Schichten
- Die erste Schicht enthält die Oberflächen, die am nächsten gelegen sind
- Alle weiteren Schichten enthalten die Oberflächen, die hinter der vorhergehenden Schicht liegen und die nicht von dieser verdeckt sind
- Beispiel:

1. Schicht



2. Schicht



Der „DepthPeeling“ Ansatz (2/2)

Umsetzung

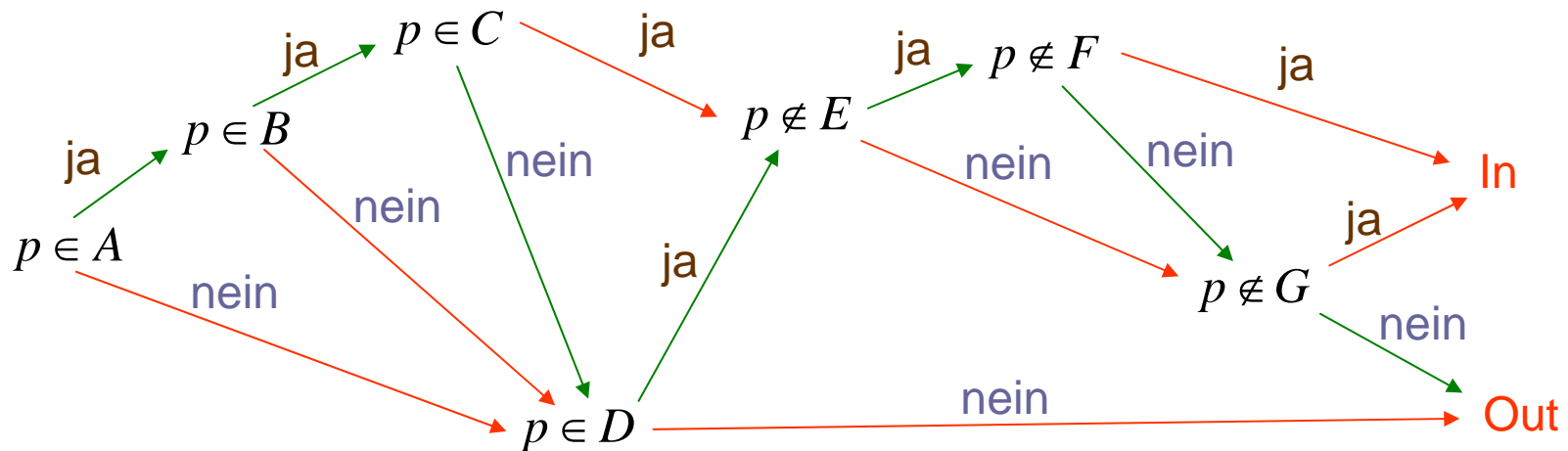
- Verwendung von 2 Tiefenpuffern
- Erster Tiefenpuffer enthält die Tiefe der letzten Schicht (**Referenz Puffer**)
- Zweiter Puffer dient als üblicher Z-Puffer
- Akzeptiert werden Pixel deren Tiefe größer als der Wert im Referenz Puffer ist
- Übliche Grafikkarten haben keine 2 Tiefenpuffer !
 - GeForce FX Karten o. höher ermöglichen es Tiefenpuffer selber anzulegen und als Textur zu verwenden
 - Darstellung des Referenzpuffers als Textur
 - Mithilfe von Texturoperationen laden der entsprechenden Werte (OpenGL einfach, DirectX etwas schwieriger)
 - **Sämtliche ATI und ältere GeForce Karten unterstützen kein präzises DepthPeeling und somit auch nicht Blister**

DEMO

Ein Klassifikationsbeispiel

- Es soll ein Pixel p gegen $Y = (ABC \cup D) - (E \cup F)G$ getestet werden
 - Vorher bilden einer Positiven-Normalform Y' von Y
 - Regeln: $\blacktriangleright X - Z = X \cap \bar{Z}$ $\blacktriangleright \overline{(X \cap Z)} = \bar{X} \cup \bar{Z}$ $\blacktriangleright \overline{(X \cup Z)} = \bar{X} \cap \bar{Z}$
- $\rightarrow Y' = (ABC \cup D)(\bar{E}\bar{F} \cup \bar{G})$

- Auswertungsgraph



Match & Flip

- Beispiel für $Y' = (ABC \cup D)(\overline{E}\overline{F} \cup \overline{G})$

P	$rest(P)$	$next(P)$	$match(P)$	$flip(P)$
A	$(ABC \cup D)(\overline{E}\overline{F} \cup \overline{G})$	B	D	<i>false</i>
B	$(BC \cup D)(\overline{E}\overline{F} \cup \overline{G})$	C	D	<i>false</i>
C	$(C \cup D)(\overline{E}\overline{F} \cup \overline{G})$	D	E	<i>true</i>
D	$D(\overline{E}\overline{F} \cup \overline{G})$	E	<i>Out</i>	<i>false</i>
E	$\overline{E}\overline{F} \cup \overline{G}$	F	G	<i>true</i>
F	$\overline{F} \cup \overline{G}$	G	<i>In</i>	<i>false</i>
G	\overline{G}	<i>Out</i>	<i>In</i>	<i>false</i>

Minimale ID`s (1/2)

- Vermeidung von Spezialfällen für **In** und **Out** durch bilden von CSG Ausdruck **Y'** aus Ausdruck **Y** (in Positiver-Normalformen) wie folgt:

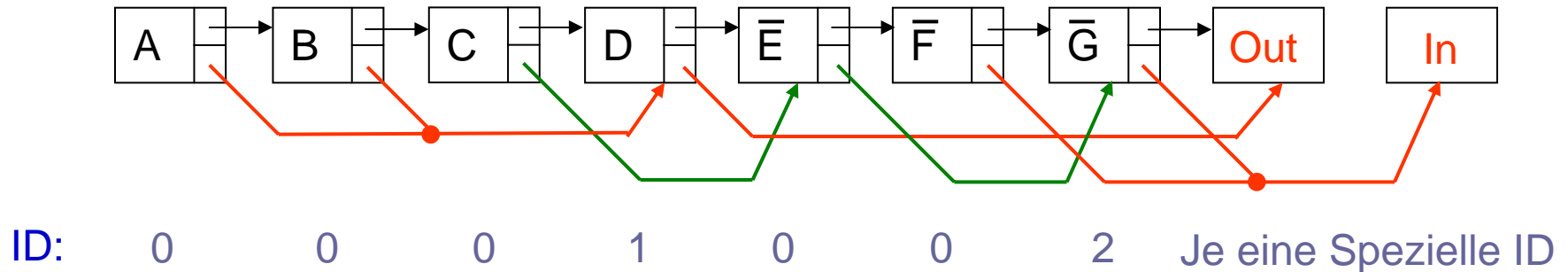
$$Y' = (Y \cup Out) \cap In$$

- Zur Klassifikation auf der GPU müssen die Primitive mit ID`s versehen werden, um **next(P)** und **match(P)** auswerten und darstellen zu können
- Dabei werden nur 6(7) bit für ID`s zur Verfügung stehen
 - Nur 64 (128) verschiedene ID`s
- Um CSG Ausdrücke mit mehr Primitiven darstellen zu können, müssen ID`s wiederverwendet werden
- Eine ID **I** kann für ein Primitiv **P** wiederverwendet werden, wenn für alle Primitive **R** links von **P** mit **match(R) = I** gilt, dass es ein Primitiv **Q** zwischen **R** und **P** gibt mit der ID **I**

Minimale ID`s (2/2)

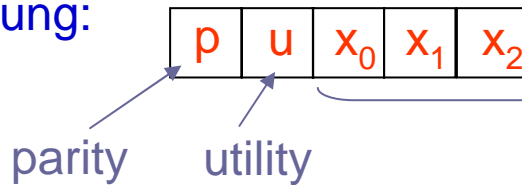
- Resultat für $Y = (ABC \cup D) - (E \cup F)G$
 $Y' = (ABC \cup D)(\bar{E}\bar{F} \cup \bar{G})$ (Positive-Normalform)
 $\rightarrow Y'' = ((ABC \cup D)(\bar{E}\bar{F} \cup \bar{G}) \cup Out)In$ (mit In und Out)

- Resultat der Linearisierung mit ID`s

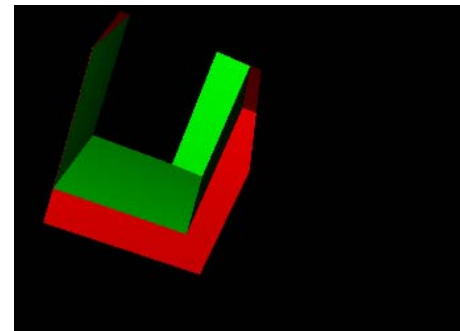
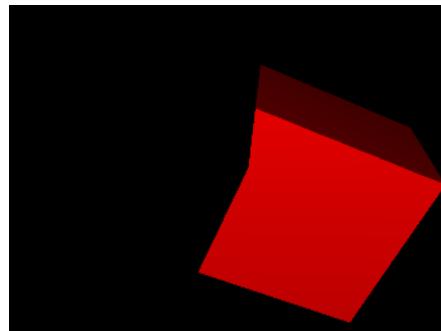
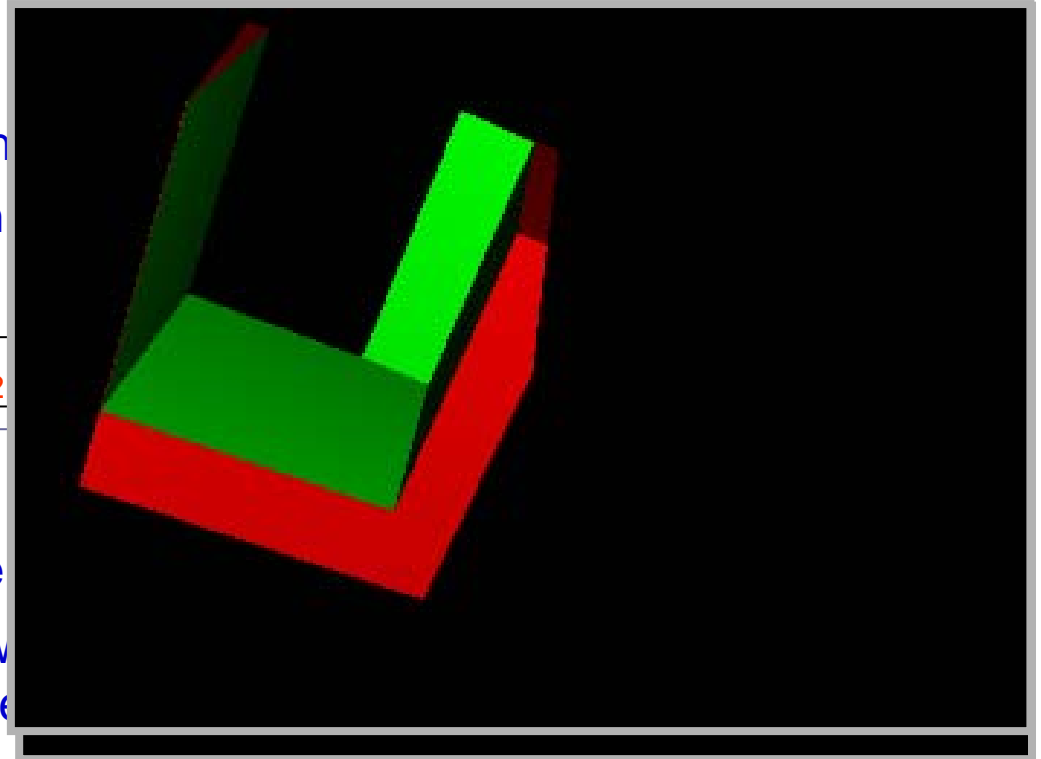


GPU Klassifikation

- Mithilfe des Stencilpuffers kann
- Stencilbuffer ist Teil des Tiefen
- Dieser hat bis zu 8 bit
Aufteilung:



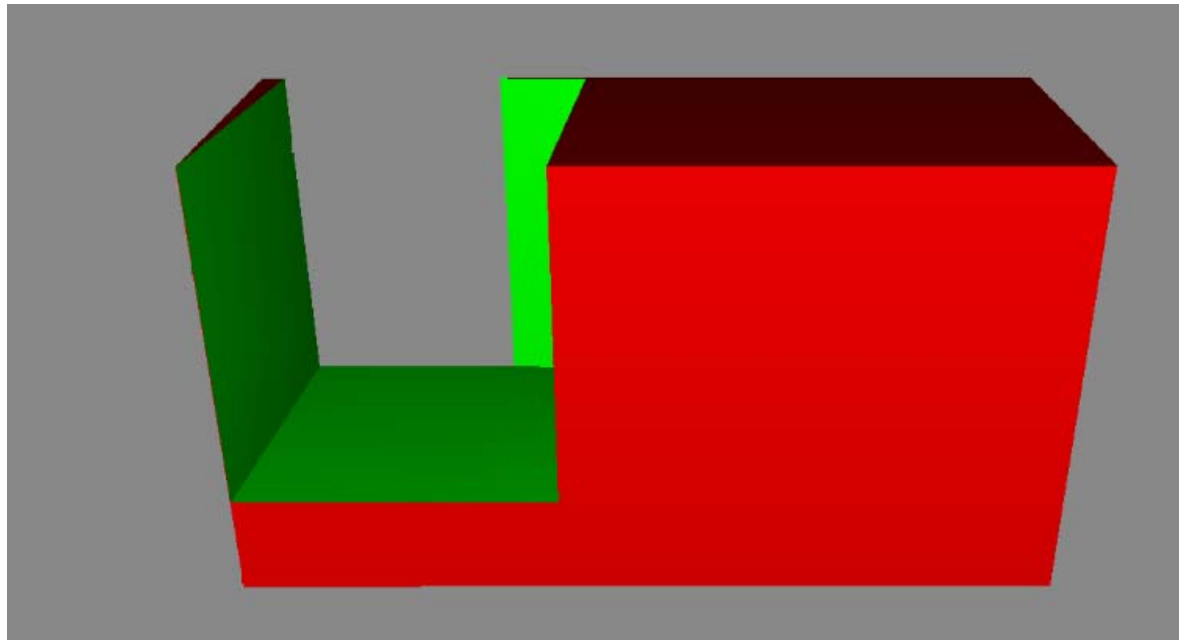
- ID ist die ID des nächsten für e
- Diese 8 bit können modifiziert v
Dekrement, Ersetzung und Inve
- Nutzung der 8 bit für Vergleiche um Operationen nur auf bestimmte Pixel auszuführen
- Beispiel:



DEMO

„Layer“ Zusammenführung

- Das resultierende Objekt für den CSG Ausdruck entsteht indem alle klassifizierten layer zusammengeführt werden
- Dabei muss mit dem letzten layer begonnen werden, da dieser am weitesten hinten liegt
- Zum Zusammenführen kann eine Stenciloperation oder ein Pixelshader verwendet werden
- Beispiel



DEMO

Zusammenfassung und Ausblick

- Es wurde ein Verfahren vorgestellt, das es ermöglicht CSG Ausdrücke in Echtzeit auf handelsüblichen Grafikkarten auszuwerten und darzustellen
 - Dabei wurde die Blist-Normalform genutzt
 - Diese dient dazu einen CSG Ausdruck zu linearisieren
 - Blister nutzt den folgenden Ablauf
- Initialisierung:**
- Bilde Blist-NF und bestimme minimale ID's
- Darstellung:**
- Bestimme das DepthPeel für layer l
 - Klassifiziere l mithilfe von Stenciloperationen
 - Füge die layer zusammen und beginne dabei mit dem letzten
- Das Verfahren hat eine Komplexität von $O(n*k)$, wobei n Anzahl der Primitive und k Anzahl der benötigten Schichten ist
 - Eine Implementierung ist mit OpenGL und mit DirectX (9.0c) möglich
 - Allerdings wird eine GeForce FX Grafikkarte oder höher benötigt

Literaturverzeichnis

- Everitt, C. *Interactive order.independent transparency*. Tech Report, nVidia Corporation <http://developer.nvidia.com> 2002
- Goldfeather J., Hultquist J. und Fuchs H. *Fast constructive solid geometry display in the pixelpowers graphics system*. Annual Conference on Computer Graphics and Interactive Techniques 107-116. 1986
- Microsoft Corporation. *DirectX Documentation for C++*. DirectX 9.0 SDK Update August 2005: Stencil Buffer Techniques. 2005
- John Hable, Jarek Rossignac. *Blister: GPU-based rendering of Boolean combinations of free-form triangulated shapes*. <http://www.johnhable.com/Blister/Blister.pdf> 2005
- Requicha A, Voelcker H. *Boolean operations in solid modeling: Boundary evaluation and merging algorithms*. Proceedings of the IEEE, 75, 1, 30-44. 1985
- Tilove, R.B. *A Null-Object Detection Algorithm for Constructive Solid Geometry*. Communications of the ACM 27, 7, 684-694. 1984

Wichtige Regeln für CSG Ausdrücke (2/2)

Konsequenzen

- Das resultierende Objekt eines CSG Ausdrucks besteht aus einer Teilmenge der Oberflächenteile aller beteiligten Primitive
- Welche dieser Oberflächenteile wirklich zum Objekt gehören kann durch Auswertung des CSG Ausdrucks für die Pixel der Oberflächenteile herausgefunden werden
- Es ist möglich die Differenz in einen Schnitt mit einer Negation umzuwandeln
- Der CSG Ausdruck muss für einen Pixel nur solange ausgewertet werden bis sich **W** oder **F** für den Gesamtausdruck ergibt
- Dazu müssen unter Umständen nur Teile des CSG Ausdruckes ausgewertet werden

Match & Flip (1/2)

- Beobachtungen:
 - Es genügt jedes Primitiv einmalig zu testen
 - Wann immer ein Primitiv P gegen einen Pixel getestet wird, gibt es nur 2 Fälle
 - (1) Das nächste zu betrachtende Primitiv ist der rechte Nachbar von P
 - (2) Das nächste zu betrachtende Primitiv ist ein weiter rechts gelegenes Primitiv
 - Das Primitiv von (1) wird als $\text{next}(P)$ und (2) als $\text{match}(P)$ bezeichnet
 - $\text{flip}(P)$ entscheidet ob das nächste Primitiv der rechte Nachbar von P ist oder $\text{match}(P)$
- $\text{flip}(P)$ hängt von der „rechten“ Operation von P ab und ob P negiert ist oder nicht
- Die Semantik von $\text{flip}(P)$ muss festgelegt werden: (P ... Primitiv, p ... Pixel)
 - $\text{flip}(P) == \text{false}$ und p in P dann betrachte $\text{next}(P)$
 - $\text{flip}(P) == \text{true}$ und p in P dann betrachte $\text{match}(P)$

GPU Klassifikation (2/2)

- Vorgehen zum Klassifizieren eines Primitives P gegen layer des DepthPeels
 - Für alle Pixel p mit `stencil(p).id == P.id`
setze `stencil(p).parity = 0, stencil(p).utility = 1`
 - Zeichne P und führe für alle Pixel von P die vor einen Pixel p des layers liegen folgende Operation aus
wenn `(stencil(p).utility == 1)` dann invertiere `stencil(p).parity`
 - Für alle Pixel p mit `stencil(p).utility == 1` und `stencil(p).parity == 1`
(Pixel ist aktiv für P und innerhalb von P)
wenn `P.flip == 0` setze `stencil(p).id == next(P)`
wenn `P.flip == 1` setze `stencil(p).id == match(P)`
 - Für alle Pixel p mit `stencil(p).utility == 1` und `stencil(p).parity == 0`
(Pixel ist aktiv für P und innerhalb von P)
wenn `P.flip == 0` setze `stencil(p).id == match(P)`
wenn `P.flip == 1` setze `stencil(p).id == next(P)`

DEMO

Mögliche Erweiterungen und Optimierungen

- Mitführen von aktiven Bereichen für Klassifikation
- Darstellung von Transparenten Objekten
- Reduzierung der Anzahl der Stenciloperationen
- Nutzung von OpenGL Extension die XOR im Stencilpuffer ermöglicht damit wird utility nicht mehr benötigt -> 7 bit für ID
- Shadowmapping
- Optimierung von CSG Ausdrücken um Bäume zu erstellen die möglichst wenige ID`s benötigen