

# Proseminar Computergraphik SS2006

## Vortrag Rastergraphikalgorithmen

Patrick Bergner

9. Mai 2006



# Gliederung

- 1 **Einleitung** – Was ist eine Rastergraphik?
- 2 **Rasterkonvertierung** – Probleme, Effekte und Lösungsvorschläge für Linien und Kurven
- 3 **Füllen von Polygonen und geschlossenen Kurven**
- 4 **Clippen von Linien und Polygonen an Polygonen**

## 1 Einleitung – Was ist eine Rastergraphik?

- § matrixförmige Anordnung von Pixeln mit zugeordneter Farbigkeit und evtl. Alphakanal
- § Merkmale: Breite, Höhe, Farbtiefe
- § Ansteuerung eines Computerbildschirms geschieht mit Rastergraphik aus Framebuffer der Grafikkarte



Abbildung 1: Beispiel einer gerasterten Grafik

## 2 Rasterkonvertierung – Probleme, Effekte und Lösungsvorschläge für Linien und Kurven

§ Problem: Darstellung stetiger Objekte in diskretem Raster

§ Ziel: genaue und effiziente Darstellung

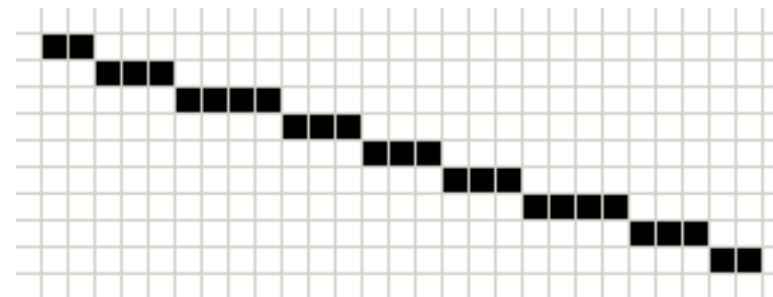
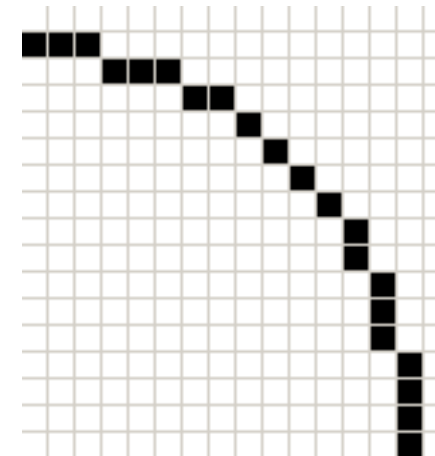
§ Effekte:

§ ungleiche Intensität

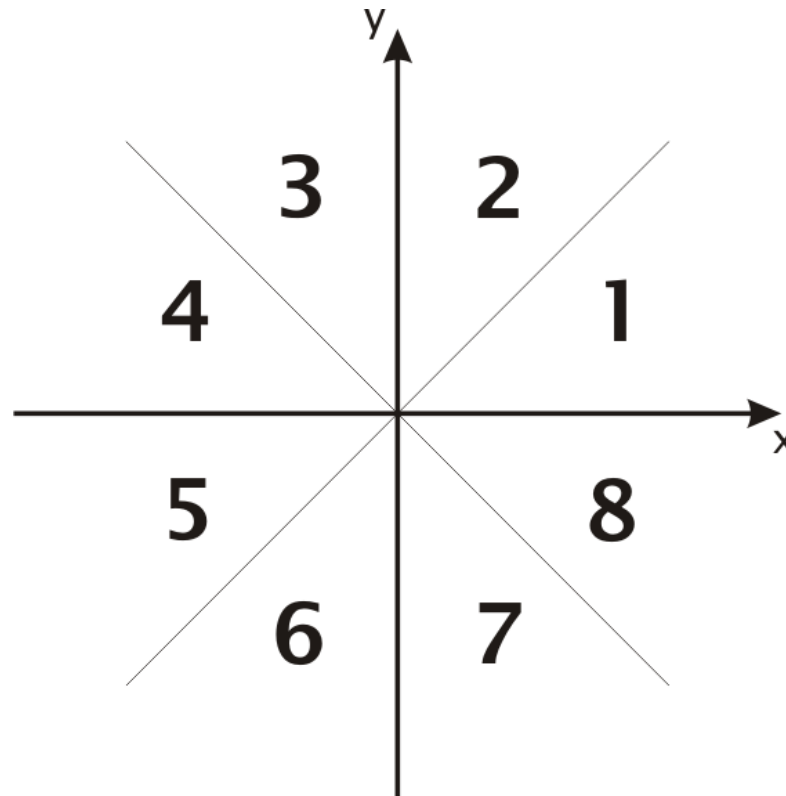
§ Aliasing

§ Overstrike

§ Treppchenbildung



§ Oktanten des kartesischen Koordinatensystems:



§ intuitive Lösung zur Rasterung von Linien:

§ zu jedem x-Wert den y-Wert mittels Geradengleichung  $y = m \times x + n$  berechnen und runden

§ Problem: Gleitkomma-Multiplikation notwendig

§ Überführung in inkrementelle Lösung:

§ Beobachtung: x-Wert ändert sich in jedem Schritt um 1 (treibende Achse), y-Wert um m

§ Vermeidung der Rundungsoperation durch Einführung einer Variablen error, die die Abweichung vom idealen Objekt bereithält

§ Resultat: eine Gleitkomma-Addition ( $y + m$ ) und ein Gleitkomma-Vergleich (error)

§ nur für Linien im Oktant 1 geeignet, da x-Wert immer um 1 erhöht und y minimal um 0 und maximal um 1 erhöht wird → maximal 45° Steigung

**inkrementeller Algorithmus zur Rasterung einer Linie im ersten Oktant**

```
void line (int x1, int y1, int xn, int yn) {  
  
    float m, error;  
    int x, y;  
  
    m = ((float) (yn - y1)) / (xn - x1);  
    y = y1;  
    error = 0.0;  
  
    for (x = x1; x <= xn; x++) {  
  
        setPixel(x, y);  
        error += m;  
  
        if (error >= 0.5) {  
            y++; error--;  
        }  
    }  
}
```

§ Bresenham-Algorithmus zur Rasterung von Linien:

§ Skalierung von  $m$  und  $error$ , so dass  $m$  und  $error$  immer ganzzahlig sind

§ leicht hardwareseitig implementierbar, da keine Gleitkomma-Operationen mehr notwendig

§ in erster Form ebenfalls nur für Linien im Oktant 1 geeignet

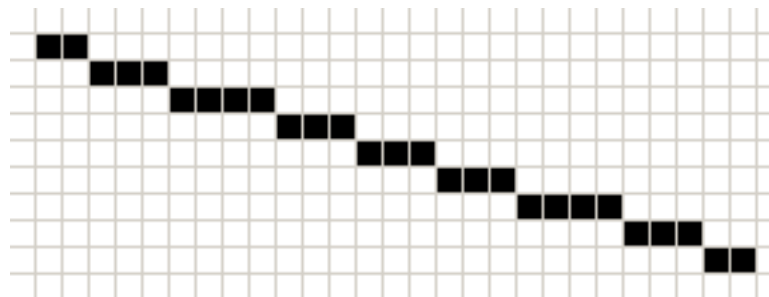


Abbildung 2: Beispiel einer mittels Bresenham-Algorithmus gerasterten Linie



§ algorithmische Realisierung mit Entscheidungsvariable  $d$  und rekursivem Formelsystem:

§ gegeben: Punkte  $(x_1, y_1)$  und  $(x_2, y_2)$

$$\S \Delta x = x_2 - x_1$$

$$\S \Delta y = y_2 - y_1$$

$$\S d_0 = 2 \times \Delta y - \Delta x$$

$$\S d_1 = 2 \times \Delta y$$

$$\S d_2 = 2 \times (\Delta y - \Delta x)$$

$$\S d_{i+1} = d_i + d_2 \text{ für } d_i \geq 0$$

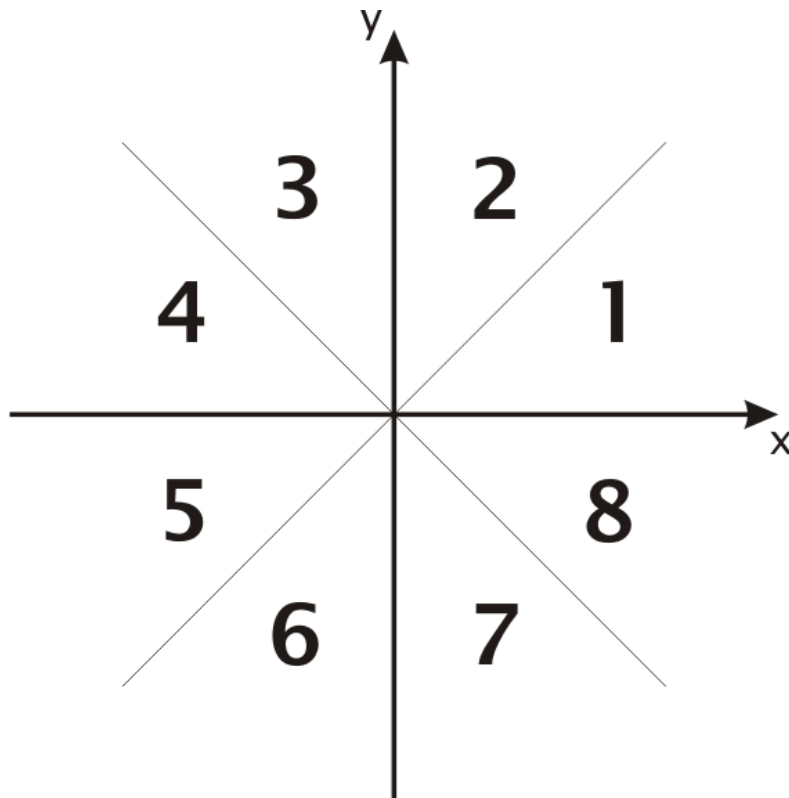
$$\S d_{i+1} = d_i + d_1 \text{ für } d_i < 0$$

§ wenn  $d_i \geq 0$  wird  $y_i$  inkrementiert, bleibt ansonsten gleich

**Bresenham – Algorithmus zur Rasterung einer Linie im ersten Oktant**

```
void bresenham (int x1, int y1, int xn, int yn) {  
  
    int error, x, y, dx, dy;  
  
    dx = xn - x1;  
    dy = yn - y1;  
    error = -dx/2;  
    y = y1;  
  
    for (x = x1; x <= xn; x++) {  
  
        setPixel(x, y);  
        error += dy;  
        if (error >= 0) {  
  
            y++;  
            error -= dx;  
  
        }  
    }  
}
```

§ für Linien in anderen Oktanten gilt:



Oktand	treibende Achse	andere Achse
1	x	inkrementieren
2	y	inkrementieren
3	y	dekrementieren
4	x	dekrementieren
5	x	inkrementieren
6	y	inkrementieren
7	y	dekrementieren
8	x	dekrementieren

Abbildung 3: die 8 Oktanten des kartesischen Koordinatensystems (links)  
und deren Berechnungsvorschriften für den Bresenham-Algorithmus (rechts)

§ Bresenham-Algorithmus zur Rasterung von Kreisen:

§ Kreis wird nur im Oktant 2 berechnet

§ alle anderen Punkte werden durch Spiegelung hinzugefügt

§ Formelsystem:

§ gegeben: Mittelpunkt  $(x_1, y_1)$  und Radius  $r$

§  $d_1 = 1 - r$

§  $d_{i+1} = d_i + 2 \times x_i - 2 \times y_i + 5$  für  $d_i \geq 0$

§  $d_{i+1} = d_i + 2 \times x_i + 3$  für  $d_i < 0$

§ wenn  $d_i \geq 0$  wird  $y_i$  dekrementiert, bleibt ansonsten gleich

§  $x$  startet bei 0,  $y$  startet bei  $r$  und terminiert, wenn  $x > y$

**Bresenham – Algorithmus zur Rasterung eines kompletten Kreises**

```
void kreis_bresenham(int x1, int y1, int radius) {  
  
    int f = 1 - radius;  
    int x = 0;  
    int y = radius;  
    int dx = 0;  
    int dy = -2 * radius;  
  
    setPixel(x1, y1 + radius);  
    setPixel(x1, y1 - radius);  
    setPixel(x1 + radius, y1);  
    setPixel(x1 - radius, y1);  
}
```

*Fortsetzung à*

```
while(x < y) {  
    if(f >= 0) { y--; dy += 2; f += dy; }  
  
    x++;  
    dx += 2;  
    f += dx + 1;  
  
    setPixel(x1 + x, y1 + y);  
    setPixel(x1 - x, y1 + y);  
    setPixel(x1 + x, y1 - y);  
    setPixel(x1 - x, y1 - y);  
    setPixel(x1 + y, y1 + x);  
    setPixel(x1 - y, y1 + x);  
    setPixel(x1 + y, y1 - x);  
    setPixel(x1 - y, y1 - x);  
  
    }  
}
```

### 3 Füllen von Polygonen und geschlossenen Kurven

§ zu füllender Bereich durch geometrische Beschreibung oder Grenzen von Bildschirmobjekten gegeben

§ Scangeraden-Methode:

§ Scangerade wird von unten nach oben über Objekt gezogen und Schnittpunkte werden berechnet

§ gerade Anzahl Schnittpunkte  $S$  für konkave Polygone  $\rightarrow$  allgemein müssen Segmente zwischen

$S_{2i-1}$  und  $S_{2i}$  ( $1 \leq i \leq n$ ) eingefärbt werden ( $\rightarrow$  zum Bsp. mittels Bresenham-Algorithmus für Linien)

§ Vorsicht beim Füllen von Polygonen die über den Bildschirm hinausragen

$\rightarrow$  Bildschirmkanten müssen als Polygonkanten kenntlich gemacht werden

§ Saatfüllen (floodfill):

§ Darstellung des Objektes durch bestimmte Grenzpixel gegeben (zum Beispiel andersfarbig)

§ Idee: ausgehend von einem Pixel werden rekursiv alle angrenzenden Pixel gefüllt, wenn sie nicht zum Grenzbereich gehören

§ Achtung: keine diagonalen Aufrufe

§ sehr hoher Aufwand für Rekursionskeller → Pufferüberläufe möglich und sehr wahrscheinlich

§ Abhilfe: Pixelläufe

§ Gruppe horizontal benachbarter Pixel, die an Hand ihres rechtesten Pixels unterschieden werden

§ nur Untersuchung der nach oben und unten benachbarten Pixel und Speicherung aller Pixelläufe

§ Füllen der Pixelläufe durch iterative Abarbeitung



### Saatfüllen ohne Pixelläufe

```
void seedfill(int x, int y, int bcol, int fillcol) {  
    if ((pixel_value(x,y) != bcol) && (pixel_value(x,y) != fillcol)) {  
        setPixel(x, y, fillcol);  
  
        seedfill(x+1, y, bcol, fillcol);  
        seedfill(x-1, y, bcol, fillcol);  
        seedfill(x, y+1, bcol, fillcol);  
        seedfill(x, y-1, bcol, fillcol);  
    }  
}
```

## 4 Clippen von Linien und Polygonen an Polygonen

§ häufige und grundlegende Operation der Computergraphik

§ Möglichkeiten:

§ analytische Berechnung und anschließendes Clippen

§ Clippen während der Bildschirmdarstellung

§ Clippen von Linien bezüglich einem rechteckigem Clip-Bereich:

§ verwendet um Linien zu clippen, die über Grenzen eines Bildschirmbereichs hinausragen

§ liegen beide Endpunkte der Linie innerhalb des Clip-Rechtecks liegt die ganze Linie innerhalb

§ liegt ein Endpunkt außerhalb des Clip-Rechtecks muss genauer analytisch untersucht werden

→ Schnittpunktberechnung von Linie und Clip-Rechteck → hoher Aufwand für sehr viele Linien

§ Algorithmus von Cohen & Sutherland:

§ Versuch der Vermeidung unnötiger Schnittpunktberechnungen

§ Aufteilung des Bereichs um das Clip-Rechteck in 9 Teile und Zuordnung eines 4-Bit-Wertes:

1001	1000	1010
0001	0000	0010
0101	0100	0110

- § Zahlen von horizontal oder vertikal benachbarten Bereichen unterscheiden sich in einer Bitstelle
- § Test auf komplett außerhalb: bitweise ODER-Verknüpfung zweier Bereichszahlen ist 0
- § Test auf komplett innerhalb: bitweise UND-Verknüpfung ungleich 0 und eine Stelle mit gleicher 1
- § wenn beide Tests nicht eindeutig sind, wird das Geradensegment an einer Fenstergeraden in zwei Teile geteilt und die Tests werden erneut durchgeführt
- § wenn alle Geradensegmente auf einen der zwei Fälle zurückgeführt wurden, werden alle Segmente außerhalb des Clip-Rechtecks gelöscht und der Algorithmus terminiert

## Cohen &amp; Sutherland – Algorithmus zum Clippen von Linien an einem Rechteck

```
void clip (float x1, float y1, float x2, float y2, float xmin, float xmax,
float ymin, float ymax) {

    int c1, c2;
    float xs, ys;

    c1 = code(x1,y1);
    c2 = code(x2,y2);

    if (c1 | c2 == 0x0) line(x1, y1, x2, y2);

    else if (c1 & c2 != 0x0) return;

    else {

        intersect(xs, ys, x1, y1, x2, y2, xmin, xmax, ymin, ymax);

        if ( is_outside(x1,y1)) clip(xs, ys, x2, y2, xmin, xmax, ymin, ymax);
        else clip(x1, y1, xs, ys, xmin, xmax, ymin, ymax);

    }
}
```

- § Clippen von Polygonen bezüglich rechteckigem Clip-Bereich - Algorithmus von Sutherland & Hodgman:
  - § Divide & Conquer – Prinzip (Lösen eines komplexen Problems durch Lösen vieler einfacher)
  - § einfaches Problem hier: Polygon an einzelner, unendlichen Geraden clippen
  - § aufwendiger als Cohen & Sutherland, kann jedoch jedes konkave oder konvexe Polygon an jedem beliebigen Polygon clippen (auch im dreidimensionalen Raum)
  - § Algorithmus kappt an unendlicher Geraden und gibt Koordinaten von Knoten zurück, die das geclippte Polygon beschreiben
  - § rekursiver Aufruf für jeden neuen Knoten → Polygon durchläuft Pipeline von Kappungsfunktionen ohne Zwischenspeicherung → komplette Knotenliste des geclippten Polygons am Ende
  - § kann ohne Pufferspeicher in Hardware implementiert werden

## 5 Quellen

§ „Algorithmen in der Computergraphik“, Dr. rer. nat. Thomas Rauber (1993)

§ „Grundlagen der Computergraphik. Einführung, Konzepte, Methoden.“, James D. Foley, Andries van Dam, Steven K. Feiner, John F. Hughes, Richard L. Phillips (1994)

§ Vorlesungsskript Computergrafik, Prof. Dr.-Ing. F. Jaeger, HTWK Leipzig (2005)